

Rheinisch-Westfälische Technische Hochschule Aachen
Institut für Mathematik
Prof. Dr. J. Bemelmans, Prof. Dr. S. Maier-Paape
Aufgaben zur Diplom-Vorprüfung im Sommer 2005
(180 Minuten)
Höhere Mathematik III + IV, Numerische Mathematik

Aufgabe 1: (12 Punkte)

Gegeben seien das Vektorfeld

$$V(x, y, z) := (ze^x - 3y^2, 4 + y, z^2 \log(x + 1) - zy^3)$$

und die Raumkurve

$$\Gamma := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid (x - 2)^2 + y^2 = 1 \wedge z = x \right\}.$$

Mit Hilfe des Stokesschen Integralsatzes berechne man das Kurvenintegral

$$\oint_{\Gamma} V \, dx,$$

wobei der Umlaufsinn von Γ eine Rechtsschraube mit dem Vektor $\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ bildet.

Aufgabe 2: (12 Punkte)

Fährt man auf der A4 von Aachen nach Köln, so steht man in 9 von 10 Fällen im Stau. Insgesamt kommt man in 3 von 10 Fällen zu spät.

Wenn man im Stau steht, dann kommt man mit einer Wahrscheinlichkeit von 25% zu spät. Man bestimme die Wahrscheinlichkeiten:

- (i) nicht im Stau zu stehen.
 - (ii) im Stau zu stehen und verspätet zu sein.
 - (iii) nicht im Stau gestanden zu haben, wenn man zu spät kommt.
-

Aufgabe 3: (10 Punkte)

Lösen Sie die folgende Differentialgleichung

$$\begin{cases} \frac{5y^2}{1 + (5xy^2)^2} + \frac{10xy}{1 + (5xy^2)^2} y' = 0, & x > 1 \\ y(1) = 1 \end{cases}$$

Aufgabe 4: (12 Punkte)

Seien $a > 0$ und $0 < r < a$.

Berechnen Sie den Flächeninhalt des Torus T mit der Parametrisierung.

$$T(\varphi, t) := ((a + r \cos(t)) \cos(\varphi), (a + r \cos(t)) \sin(\varphi), r \sin(t)),$$

$$\varphi \in [0, 2\pi], t \in [0, 2\pi].$$

Aufgabe 5: (7 Punkte)

Sei $f: \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ holomorph mit $\arg(f) \in \left[-\frac{\pi}{4}, \frac{3\pi}{4}\right]$. Zeigen Sie, dass f konstant ist.

Aufgabe 6: (15 Punkte)

Berechnen Sie mit Hilfe des Residuensatzes das Integral

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos(x)}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dx.$$

Aufgabe 7: (12 Punkte)

Die Funktionen $u_n, n \in \mathbb{N}$ seien definiert durch:

$$u_n(x) := \frac{\sqrt{1 + \sin^2\left(\frac{x}{n}\right)} - 1}{x^2 + 1} \quad (x \in \mathbb{R})$$

Zeigen Sie, dass die Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$ auf ganz \mathbb{R} gleichmäßig konvergiert.

Aufgabe 1

• Parametrisierung von Γ : $\Gamma: \gamma(\varphi) = \begin{pmatrix} \cos\varphi + 2 \\ \sin\varphi \\ \cos\varphi + 2 \end{pmatrix}, \varphi \in [0, 2\pi]$ (2)

• Fläche die von Γ berandet wird:

$\mathcal{F}: \eta(r, \varphi) = \begin{pmatrix} r \cos\varphi + 2 \\ r \sin\varphi \\ r \cos\varphi + 2 \end{pmatrix}, (r, \varphi) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]$ (2)

• Normale an \mathcal{F} : $\Omega = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

• $da = \sqrt{2} r dr d\varphi$ (4)

• $\text{rot } V = (-3zy^2, \dots, 6y)$ (2)

• $\int_{\Gamma} V dx = \int_{\mathcal{F}} \text{rot } V \cdot \Omega da = \int_0^1 \int_0^{2\pi} (3zy^2 + 6y) r d\varphi dr$
 $= \int_0^1 \int_0^{2\pi} (3(r \cos\varphi + 2) r^2 \sin^2\varphi + 6 \cdot r \cdot \sin\varphi) r d\varphi dr$
 $= \int_0^1 \int_0^{2\pi} 6r^3 \sin^2\varphi d\varphi dr = \underline{\underline{\frac{6}{4}\pi = \frac{3}{2}\pi}}$ (2)

A2] Ereignisse:

$S \hat{=} \text{Im Stau stehen}$

$V \hat{=} \text{verspätet zu sein}$

(f. Aufgabenstellung)

$$P(S) = \frac{9}{10}; \quad P(V) = \frac{3}{10}; \quad P(V|S) = \frac{1}{4}$$

(i) $\bar{S} = \complement S = \Omega \setminus S \hat{=} \text{Nicht im Stau stehen}$

$$P(\bar{S}) = 1 - P(S) \stackrel{\text{s.o.}}{=} 1 - \frac{9}{10} = \frac{1}{10} \quad (3)$$

(ii) $P(S \cap V) = P(V|S) P(S) = \frac{1}{4} \cdot \frac{9}{10} = \frac{9}{40} \quad (3)$

(iii) $P(\bar{S}|V) = 1 - P(S|V)$

$$\stackrel{\text{Def}}{=} 1 - \frac{P(S \cap V)}{P(V)} \stackrel{\text{s.o. (ii)}}{=} 1 - \frac{\frac{9}{40}}{\frac{3}{10}} = \frac{1}{4} \quad (6)$$

Aufgabe 3:

$$\frac{5y^2}{1 + (5xy^2)^2} + \frac{10xy}{1 + (5xy^2)^2} y' = 0$$

$$= a(x,y) \quad = b(x,y)$$

Prüfen ob DGL exakt:

$$b_x = \frac{10y(1 + (5xy^2)^2) - 10xy \cdot 2(5xy^2) \cdot 5y}{(1 + (5xy^2)^2)^2}$$

$$a_y = \frac{10y(1 + (5xy^2)^2) - 5y \cdot 2(5xy^2) \cdot 5x \cdot 2y}{(1 + (5xy^2)^2)^2}$$

(2)

Also $a_y = b_x \Rightarrow$ DGL exakt

Def.: $h(x,y) = \int a(x,y) dx = \int \frac{5y^2}{1 + (5xy^2)^2} dx$

$$= \arctan(5xy^2) + c(y)$$

$$\partial_y h(x,y) = \frac{10xy}{1 + (5xy^2)^2} + c'(y) = b(x,y) + c'(y)$$

$$\Rightarrow c'(y) = 0 \Rightarrow c(y) = C \in \mathbb{R} \quad (5)$$

$y(x) = \frac{C}{\sqrt{x}}$ (2) und mit $y(1) = 1$ ergibt sich für $C = 1$

Also $\underline{y(x) = \frac{1}{\sqrt{x}}}$ (1)

Aufgabe 4:

Flächeninhalt des Torus ist:

$$A(T) = \int_T d\sigma = \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} |T_\varphi \wedge T_t| d\varphi dt$$

$$T_\varphi = (-(a+r\cos(t))\sin(\varphi), (a+r\cos(t))\cos(\varphi), 0)$$

$$T_t = (-r\sin(t)\cos(\varphi), -r\sin(t)\sin(\varphi), r\cos(t)) \quad (4)$$

$$T_\varphi \wedge T_t = ((a+r\cos(t))r\cos(\varphi)\cos(t), (a+r\cos(t))r\sin(\varphi)\cos(t), r(a+r\cos(t))\sin(t))$$

$$|T_\varphi \wedge T_t| = r(a+r\cos(t)) \quad (4)$$

Damit gilt für den Flächeninhalt von T

$$A(T) = \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} r(a+r\cos(t)) d\varphi dt$$

$$= 2\pi r \int_0^{2\pi} (a+r\cos(t)) dt = 2\pi r \left[at + r\sin(t) \right]_{t=0}^{2\pi}$$

$$= 2\pi r (a2\pi) = \underline{\underline{4\pi^2 ar}} \quad (4)$$

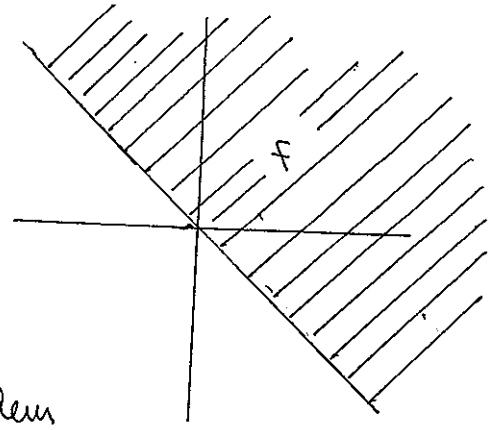
Aufgabe 5

$$\arg f \in \left[-\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{4}\right] \Rightarrow \operatorname{Re}\left(e^{-i\frac{\pi}{4}} f\right) \geq 0$$

$$\Rightarrow e^{-i\frac{\pi}{4}} f \text{ beschränkt}$$

$$\Rightarrow e^{-i\frac{\pi}{4}} f = k \text{ für eine Konstante } k \in \mathbb{C} \text{ nach dem Satz von Liouville.}$$

$$\Rightarrow -e^{-i\frac{\pi}{4}} f \in \operatorname{Log} k \Rightarrow -e^{-i\frac{\pi}{4}} f \text{ konstant da } f \text{ stetig} \Rightarrow f \text{ konstant.}$$



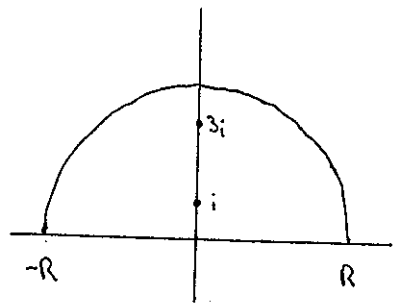
7

Aufgabe 6

• Setze $f(z) = \frac{e^{iz}}{(z^2+1)(z^2+9)}$. (1)

• Für $R > 0$ setze $\Gamma = \Gamma_1 + \Gamma_2$ mit $\Gamma_1: \gamma_1(t) = t, t \in [-R, R]$

und ~~$\Gamma_2(t) = Re^{it}, t \in [0, \pi]$~~ $\Gamma_2: \gamma_2(t) = Re^{it}, t \in [0, \pi]$.



(2)

• Singularitäten von f im dem von Γ begrenzten Gebiet: $z_1 = i, z_2 = 3i$

• Da $\lim_{z \rightarrow z_1} f(z)(z-z_1) = \frac{e^{-1}}{16i} \neq 0$ ist z_1 eine Polstelle 1. Ordnung und damit

$\text{Res } f = \frac{e^{-1}}{16i}$. Da $\lim_{z \rightarrow z_2} f(z)(z-z_2) = \frac{e^{-3}}{-48i} \neq 0$ ist z_2 eine Polstelle

1. Ordnung und damit $\text{Res } f = \frac{e^{-3}}{-48i}$.

(5)

• $\left| \int_{\Gamma_2} f(z) dz \right| = \left| \int_0^\pi \frac{e^{iR(\cos t + i \sin t)}}{(R^2 e^{2it} + 1)(R^2 e^{2it} + 9)} i R e^{it} dt \right|$

(für R groß) $\leq \int_0^\pi \frac{R}{(R^2-1)(R^2-9)} dt = \frac{\pi R}{(R^2-1)(R^2-9)} \rightarrow 0$ für $R \rightarrow \infty$ (4)

• Nach dem Residuensatz ist $\oint_{\Gamma} f dz = 2\pi i \left(\text{Res } f_{z=z_1} + \text{Res } f_{z=z_2} \right)$. (1) Also ist

$\oint_{\Gamma_1} f(z) dz + \oint_{\Gamma_2} f(z) dz = \pi \left(\frac{e^{-1}}{8} - \frac{e^{-3}}{24} \right)$ und damit

$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \oint_{\Gamma_1} f(z) dz = \lim_{R \rightarrow \infty} \left(\oint_{\Gamma} f(z) dz + \oint_{\Gamma_2} f(z) dz \right) = \pi \left(\frac{e^{-1}}{8} - \frac{e^{-3}}{24} \right)$

$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{\cos x}{(x^2+1)(x^2+9)} dx = \text{Re} \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = \underline{\underline{\pi \left(\frac{e^{-1}}{8} - \frac{e^{-3}}{24} \right)}}$ (2)

Aufgabe 7

Schätze die $u_n(x)$ unabhängig von x ab.

$$\begin{aligned} \underbrace{|u_n(x)|}_{\geq 0} &= \frac{\sqrt{1 + \sin^2\left(\frac{x}{n}\right)} - 1}{1 + x^2} \\ &= \frac{\left(\sqrt{1 + \sin^2\left(\frac{x}{n}\right)} - 1\right) \left(\sqrt{1 + \sin^2\left(\frac{x}{n}\right)} + 1\right)}{(1 + x^2) \underbrace{\left(\sqrt{1 + \sin^2\left(\frac{x}{n}\right)} + 1\right)}_{\geq 2}} \\ &\leq \frac{\sin^2\left(\frac{x}{n}\right)}{(1 + x^2)} \stackrel{n \text{ groß}}{\leq} \frac{C \cdot \left(\frac{x}{n}\right)^2}{(1 + x^2)} \end{aligned}$$

$$= \underbrace{C \left(\frac{x^2}{1 + x^2}\right)}_{< 1} \frac{1}{n^2} < \frac{C}{n^2} \quad (10)$$

Somit folgt aus dem Weierstraßschen M-Tst mit

$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x) \leq C \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} < \infty$$

die gleichmäßige Konvergenz der Reihe $\sum_{n=1}^{\infty} u_n(x)$ auf \mathbb{R} .

(2)

Aufgabe N1

- a) Bestimmen Sie die relative Kondition
- $\kappa_{\text{rel}}(f, x)$
- der Funktion

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \frac{\cosh(x) - 1}{\sinh(x)}$$

an der Stelle $x_0 = 0.1$.**Hinweis:** Es gilt $\cosh^2(x) = 1 + \sinh^2(x)$.

- b) Berechnen Sie $f(x_0)$ einmal in dreistelliger Gleitpunktarithmetik und einmal in Taschenrechnergenauigkeit. Interpretieren Sie Ihr Ergebnis!
- c) Überführen Sie $f(x)$ in eine für $|x| \ll 1$ numerisch stabilere Darstellung.

Hinweis: Taylorentwicklung.

- d) Berechnen Sie die Summe der Zahlen 12, 17, 24, 35 und 9995, indem Sie die Ausdrücke

$$(((12 + 17) + 24) + 35) + 9995 \quad \text{und} \quad 12 + (17 + (24 + (35 + 9995)))$$

in dreistelliger Gleitpunktarithmetik auswerten. Wie groß sind die absoluten Fehler? Welche Regel bezüglich der numerisch möglichst stabilen Addition legt Ihnen Ihr Ergebnis nahe?

2+1+2+1 Punkte

Lösung:

- a) Es ist
- $f'(x) = \frac{\sinh^2(x) - (\cosh(x) - 1)\cosh(x)}{\sinh^2(x)} = \frac{\cosh(x) - 1}{\sinh^2(x)}$
- und damit

$$\kappa_{\text{rel}}(f)(x) = \left| \frac{x f'(x)}{f(x)} \right| = \left| \frac{x}{\sinh(x)} \right|.$$

Auf diese Weise erhält man $\kappa_{\text{rel}}(f)(x_0) = \kappa_{\text{rel}}(f)(10^{-1}) \approx 0.99834$. Das Problem ist folglich gut konditioniert.

- b) In Taschenrechnergenauigkeit erhält man $f(x_0) \approx 0.049958$. In dreistelliger Gleitpunktarithmetik ergibt sich $\cosh(x_0) \doteq 1.01$, $\cosh(x_0) - 1 \doteq 0.0100$, $\sinh(x_0) \doteq 0.100$ und damit $f(x_0) \doteq 0.100$. Da $\lim_{x \rightarrow 0} \cosh(x) = 1$ ist, tritt für $|x| \ll 1$ im Zähler Auslöschung auf und der Algorithmus wird instabil.

- c) Die Taylorentwicklung der Funktion $f(x)$ um $\hat{x} = 0$ bis zur Ordnung 2 ergibt

$$f(x) = \frac{1}{2}x + \mathcal{O}(x^3).$$

Für $|x| \ll 1$ leisten die höheren Potenzen der Taylorentwicklung nur einen sehr kleinen Beitrag zum Funktionswert, der im Rahmen der Rechengenauigkeit vernachlässigbar ist. Ersetzt man die Funktion daher durch $\tilde{f}(x) = \frac{1}{2}x$, so läßt sich die Auslöschung vermeiden und man erhält eine stabile Darstellung der Funktion f in diesem Bereich.

- d) Exakte Rechnung ergibt $12 + 17 + 24 + 35 + 9995 = 10083$. In dreistelliger Gleitpunktarithmetik erhält man

$$\begin{aligned} 12 + 17 &\doteq 29, \\ (12 + 17) + 24 &\doteq 53, \\ ((12 + 17) + 24) + 35 &\doteq 88, \\ (((12 + 17) + 24) + 35) + 9995 &\doteq 10100 \end{aligned}$$

beziehungsweise

$$\begin{aligned} 35 + 9995 &\doteq 10000, \\ 24 + (35 + 9995) &\doteq 10000, \\ 17 + (24 + (35 + 9995)) &\doteq 10000, \\ 12 + (17 + (24 + (35 + 9995))) &\doteq 10000. \end{aligned}$$

Der absolute Fehler beträgt also im ersten Fall $\Delta_1 = 17$ und im zweiten Fall $\Delta_1 = 83$. Als Merkregel läßt sich ableiten, daß es vorteilhafter ist, die betragsgrößten Summanden zuletzt zu addieren.

Aufgabe N2

Betrachten Sie die Funktion

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto \frac{4}{2x + 3}$$

und die Stützstellen $x_0 = 0, x_1 = 2, x_2 = 4$ und $x_3 = 6$.

- a) Werten Sie das Interpolationspolynom $P(f|x_1, x_2, x_3)$ mit dem Aitken-Neville-Schema an der Stelle $x = 3$ aus.
- b) Bestimmen Sie das Interpolationspolynom $P(f|x_0, x_2, x_3)$ in Newton-Darstellung.
- c) Schätzen Sie den Fehler $\max_{x \in [x_0, x_3]} |P(f|x_0, x_2, x_3)(x) - f(x)|$ möglichst genau ab.

2+2+3 Punkte

Lösung:

- a) Setze $y_0 := x_1 = 2, y_1 := x_2 = 4$ und $y_2 := x_3 = 6$ und wende für $y = 3$ das Aitken-Neville-Schema an:

$$P_{i,k} = P_{i,k-1} + \frac{y_i - y}{y_i - y_{i-k}} (P_{i-1,k-1} - P_{i,k-1}) \quad \text{für } 0 \leq k \leq i \leq n = 2.$$

Erhalte so das Tableau

i	y_i	$P_{i,0}$	$P_{i,1}$	$P_{i,2}$
0	2	$f(2) = \frac{4}{7} \approx 0.57143$		
1	4	$f(4) = \frac{4}{11} \approx 0.36364$	$\frac{36}{77} \approx 0.46753$	
2	6	$f(6) = \frac{4}{15} \approx 0.26667$	$\frac{68}{165} \approx 0.41212$	$\frac{524}{1155} \approx 0.45368$

Aitken-Neville $\Rightarrow P(f|x_2, x_3, x_4)(3) = \frac{524}{1155} \approx 0.45368$

- b) Führe die Newton-Interpolation mit Hilfe der dividierten Differenzen durch:

i	x_i	$[x_i]f$	$[x_i, x_{i-1}]f$	$[x_i, x_{i-1}, x_{i-2}]f$
0	0	$f(0) = \frac{4}{3} \approx 1.3333$		
1	4	$f(4) = \frac{4}{11} \approx 0.36364$	$-\frac{8}{33} \approx -0.24242$	
2	6	$f(6) = \frac{4}{15} \approx 0.26667$	$-\frac{8}{165} \approx -0.048485$	$\frac{16}{495} \approx 0.0032323$

Newton-Interpolation $\Rightarrow P(f|x_1, x_3, x_4)(x) = \frac{4}{3} - \frac{8}{33}(x - 0) + \frac{16}{495}(x - 0)(x - 4).$

- c) Betrachte zunächst das Knotenpolynom $\omega(x) := (x-0)(x-4)(x-6)$ im Intervall $I := [0, 6]$. An den Rändern des Intervalls verschwindet das Knotenpolynom. Es gilt

$$\omega'(x) = 3x^2 - 20x + 24 \stackrel{!}{=} 0 \quad \Leftrightarrow \quad x_{1,2} = \frac{10}{3} \pm \frac{2}{3}\sqrt{7} \in I.$$

Da $\omega''(x) = 6x - 20$ und damit $\omega''(x_1) > 0$ und $\omega''(x_2) < 0$ ist, liegen an den Stellen x_1 und x_2 lokale Extrema mit $\omega(x_{1,2}) = \frac{160}{27} \mp \frac{112}{27}\sqrt{7}$ vor. Daher ist

$$\max_{x \in I} |\omega(x)| = \frac{160}{27} + \frac{112}{27}\sqrt{7} \approx 16.901.$$

Ableiten von f ergibt $f'(x) = -\frac{8}{(2x+3)^2}$, $f''(x) = \frac{32}{(2x+3)^3}$ und $f'''(x) = -\frac{192}{(2x+3)^4}$. Der Betrag der dritten Ableitung von f ist auf I monoton fallend, da der Nenner $(2x+3)^4$ monoton wächst. Daher nimmt $|f'''(x)|$ auf I sein Maximum an der linken Intervallgrenze $x_0 = 0$ mit $|f'''(0)| = \frac{64}{27}$ an.

Damit erhält man insgesamt

$$\begin{aligned} \max_{x \in [x_0, x_3]} |P(f|x_0, x_2, x_3)(x) - f(x)| &\leq \max_{x \in [x_0, x_3]} |\omega(x)| \max_{x \in [x_0, x_3]} \frac{|f'''(x)|}{3!} \\ &= \left(\frac{160}{27} + \frac{112}{27}\sqrt{7} \right) \frac{1}{3!} \frac{64}{27} \\ &= \frac{5120}{2187} + \frac{3584}{2187}\sqrt{7} \approx 6.6769. \end{aligned}$$

Aufgabe N3

Sei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär und $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ Lipschitz-stetig. Betrachten Sie das nichtlineare Gleichungssystem

$$Ax = b + \varepsilon F(x).$$

Ermitteln Sie, ob das nichtlineare Gleichungssystem zumindest für einen gewissen Bereich von ε lösbar ist, indem Sie die folgenden Teilaufgaben bearbeiten:

- Was bedeutet es, daß F Lipschitz-stetig ist?
- Schreiben Sie das Gleichungssystem für $\varepsilon \neq 0$ in eine Fixpunktgleichung um.
- Zeigen Sie, daß $\phi(x) := \varepsilon A^{-1}F(x) + A^{-1}b$ für ausreichend kleine $|\varepsilon|$ eine Kontraktion ist.
- Formulieren Sie die Iterationsvorschrift des Newton-Verfahrens für dieses Beispiel. Was müssen Sie voraussetzen?
- Wo liegt die Lösung für kleine $|\varepsilon|$ ungefähr?

1+1+3+2+1 Punkte

Lösung:

- a) Die Funktion $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ heißt Lipschitz-stetig, falls es eine Konstante $C > 0$ gibt, so daß für alle $x, y \in \mathbb{R}^n$ bezüglich einer Norm $\|\cdot\|$ des \mathbb{R}^n gilt

$$\|F(x) - F(y)\| \leq C \|x - y\|.$$

- b) Da $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ regulär ist, existiert die Inverse $A^{-1} \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Anwenden der Inversen auf die nichtlineare Gleichung ergibt

$$Ax = b + \varepsilon F(x) \quad \Leftrightarrow \quad x = A^{-1}(b + \varepsilon F(x)) \quad \Leftrightarrow \quad x = \varepsilon A^{-1}F(x) + A^{-1}b$$

und damit die gesuchte Fixpunktgleichung.

- c) Zeige: Die Fixpunktgleichung $\phi(x) = \varepsilon A^{-1}F(x) + A^{-1}b$ ist für ausreichend kleine $|\varepsilon|$ eine Kontraktion.

dazu: Für beliebige $v, w \in \mathbb{R}^n$ erhält man mit Hilfe der Operatornorm der Matrix A^{-1} die Abschätzung

$$\|A^{-1}(v - w)\| \leq \|A^{-1}\| \|v - w\|. \quad (1)$$

Seien $x, y \in \mathbb{R}^n$ beliebig. Da F Lipschitz-stetig bezüglich $\|\cdot\|$ ist, gibt es eine Konstante $C > 0$, so daß

$$\|F(x) - F(y)\| \leq C \|x - y\| \quad (2)$$

ist. Der für die Kontraktionseigenschaft zu untersuchende Ausdruck lautet

$$\|\phi(x) - \phi(y)\| = \|\varepsilon A^{-1} (F(x) - F(y))\|.$$

Mit den Abschätzungen (1) und (2) erhält man

$$\begin{aligned} \|\phi(x) - \phi(y)\| &= |\varepsilon| \|A^{-1} (F(x) - F(y))\| \\ &\stackrel{(1)}{\leq} |\varepsilon| \|A^{-1}\| \|F(x) - F(y)\| \\ &\stackrel{(2)}{\leq} |\varepsilon| C \|A^{-1}\| \|x - y\|. \end{aligned}$$

Daher ist ϕ eine Kontraktion, falls

$$|\varepsilon| C \|A^{-1}\| < 1 \quad \Leftrightarrow \quad |\varepsilon| < \frac{1}{C \|A^{-1}\|}$$

ist.

- d) Um das Newton-Verfahren anzuwenden, muß zunächst vorausgesetzt werden, daß F stetig differenzierbar ist. In diesem Fall formt man zunächst die nicht-lineare Gleichung in das Nullstellenproblem $G(x) = 0$ der Funktion

$$G : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad x \mapsto Ax - \varepsilon F(x) - b$$

um. Die Funktion G ist wiederum stetig differenzierbar und besitzt die Jacobi-Matrix

$$DG(x) = A - \varepsilon DF(x).$$

Daher lautet für $k \in \mathbb{N}_0$ die zugehörige Newton-Iteration $x^{(k+1)} = x^{(k)} + \Delta x^{(k)}$ mit $DG(x^{(k)})\Delta x^{(k)} = -G(x^{(k)})$, also für dieses Beispiel

$$\begin{aligned} x^{(k+1)} &= x^{(k)} + \Delta x^{(k)}, \\ (A - \varepsilon DF(x^{(k)}))\Delta x^{(k)} &= b - Ax^{(k)} + \varepsilon F(x^{(k)}). \end{aligned}$$

- e) Um eine Schätzung der Lösung x_ε für kleine $|\varepsilon|$ zu ermitteln, setzt man aufgrund stetiger Abhängigkeit von ε nun $\varepsilon = 0$ und erhält so als Näherung

$$x_\varepsilon \approx x_0 = A^{-1}b.$$

Aufgabe N4

Gegeben seien

$$A = \begin{pmatrix} 21 & -51 & 86 \\ 0 & -25 & 62 \\ 28 & 32 & -77 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \quad \text{und} \quad b = \begin{pmatrix} -47 \\ -1 \\ 54 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3.$$

- a) Bestimmen Sie die QR -Zerlegung von A mit Hilfe von Givens-Rotationen.
Hinweis: Es genügt, wenn Sie Q als Produkt von Givens-Rotationen angeben. Sie brauchen das Produkt nicht auszumultiplizieren.
- b) Berechnen Sie die Determinante von A mit Hilfe der QR -Zerlegung.
- c) Lösen Sie das lineare Gleichungssystem $Ax = b$.
- d) Statt der exakten rechten Seite b verfügen Sie nur über eine Approximation \tilde{b} , die in der Maximumsnorm $\|\cdot\|_\infty$ mit einem relativen Fehler von 4% behaftet ist. Wie groß ist der relative Fehler der Lösung \tilde{x} des gestörten linearen Gleichungssystems $A\tilde{x} = \tilde{b}$ in der Maximumsnorm höchstens?

Hinweis: Die Operatornorm der Inversen von A beträgt $\|A^{-1}\|_\infty = \frac{1009}{4225}$.

2+1+2+2 Punkte

Lösung:

- a) Löse das lineare Gleichungssystem mit Givens-Rotationen:

Eliminiere $A_{31} = 28$: $r = \sqrt{21^2 + 28^2} = 35$

$$\Rightarrow c_1 = \frac{21}{35} = \frac{3}{5}, \quad s_1 = \frac{28}{35} = \frac{4}{5},$$

$$G_1 = \begin{pmatrix} \frac{3}{5} & 0 & \frac{4}{5} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{4}{5} & 0 & \frac{3}{5} \end{pmatrix}, \quad A^{(1)} = G_1 A = \begin{pmatrix} 35 & -5 & -10 \\ 0 & -25 & 62 \\ 0 & 60 & -115 \end{pmatrix}.$$

Eliminiere $A_{32}^{(1)} = 60$: $r = \sqrt{(-25)^2 + 60^2} = 65$

$$\Rightarrow c_2 = \frac{-25}{65} = -\frac{5}{13}, \quad s_2 = \frac{60}{65} = \frac{12}{13},$$

$$G_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{5}{13} & \frac{12}{13} \\ 0 & -\frac{12}{13} & -\frac{5}{13} \end{pmatrix}, \quad A^{(2)} = G_2 A^{(1)} = \begin{pmatrix} 35 & -5 & -10 \\ 0 & 65 & -130 \\ 0 & 0 & -13 \end{pmatrix}.$$

Die gesuchte QR -Zerlegung lautet $A = QR$ mit $Q = G_1^T G_2^T$ und $R = A^{(2)}$.

- b) Für die Determinante einer Rotationsmatrix $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$ gilt $\det(S) = 1$. Damit ist auch für die Givens-Rotationen $\det(G_1) = \det(G_2) = 1$ und folglich auch

$$\begin{aligned} \det Q &= \det(G_1^T G_2^T) = \det(G_1^T) \cdot \det(G_2^T) \\ &= \det(G_1^{-1}) \cdot \det(G_2^{-1}) = \det(G_1)^{-1} \cdot \det(G_2)^{-1} = 1 \end{aligned}$$

und es gilt

$$\det(A) = \det(QR) = \underbrace{\det(Q)}_{=1} \det(R) = \det(R) = 35 \cdot 65 \cdot (-13) = -29575.$$

- c) Anwendung der Givens-Rotationen auf die rechte Seite b der linearen Gleichung ergibt

$$b^{(1)} = G_1 b = \begin{pmatrix} 15 \\ -1 \\ 70 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad b^{(2)} = G_2 b^{(1)} = \begin{pmatrix} 15 \\ 65 \\ -26 \end{pmatrix}.$$

Durch Rückwärtseinsetzen erhält man die Lösung des linearen Gleichungssystems

$$x = \left(\frac{12}{7}, 5, 2 \right)^T.$$

- d) Bezüglich einer Störung in der rechten Seite b des linearen Gleichungssystems $Ax = b$ gilt die Fehlerabschätzung

$$\frac{\|\tilde{x} - x\|_\infty}{\|x\|_\infty} \leq \kappa_\infty(A) \frac{\|\tilde{b} - b\|_\infty}{\|b\|_\infty}$$

mit $\kappa_\infty(A) = \|A^{-1}\|_\infty \|A\|_\infty$. Laut Aufgabenstellung ist $\frac{\|\tilde{b} - b\|_\infty}{\|b\|_\infty} = \frac{4}{100}$ und laut Hinweis gilt $\|A^{-1}\|_\infty = \frac{1009}{4225}$. Die Operatornorm der Matrix A ergibt sich als

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq 3} \sum_{j=1}^3 |A_{ij}| = 158.$$

Damit ist

$$\frac{\|\tilde{x} - x\|_\infty}{\|x\|_\infty} \leq \kappa_\infty(A) \frac{\|\tilde{b} - b\|_\infty}{\|b\|_\infty} = \frac{1009}{4225} \cdot 158 \cdot \frac{4}{100} = \frac{159422}{105625} \approx 1.5093.$$